生成AIを利用したプログラミング支援システムの開発 — マイコンボードへの応用 —

天良 和男 元東京都立日比谷高等学校 元東京学芸大学 tenra.kazuo@nifty.com 川瀬 賢二 株式会社アーテック企画室

k-kawase@artec-kk.co.jp

生成AIを活用したプログラミング支援システムの多くは、PC上での入出力に留まっている.

本システムでは、OpenAI APIを利用することで、プログラミング言語に不慣れな初心者でも、アルゴリズムを記述した日本語の指示文(プロンプト)を入力するだけで、生成AIが出力したコードをPC上に留まらず、マイコンボードに直接転送・実行することができる。この機能により、ロボットや鉄道模型などの実物を制御する体験を通じて、論理的思考力を育成することが可能となる。さらに、出力調整機能により、学習者のスキルや発達段階に応じたコードやコメントの生成が可能である。不明瞭で具体性に欠けるプロンプトにはコードを生成しないよう制御できるため、安易なAI依存を防ぎ、学習者が正確かつ具体的なアルゴリズムに基づいたプロンプトを意識的に作成するよう促すことができる。なお、本システムは、マイコンボードを使わない一般的なプログラミングにも使用できる。

1. はじめに

近年、生成AI技術の発展により、プロンプトを用いたコード生成が可能となり、プログラミング教育への応用が注目されている。特に、生成AIを活用することで、プログラミング言語に不慣れな初心者でも、アルゴリズムを示す文章を入力するだけでコードを生成できるようになる。一方で、生成AIが出力したコードの実行がPC上に留まっている。また、具体性に欠けるプロンプトであっても正しいコードが生成されてしまう場合があり、それによって安易にAIへ依存し、思考力や試行錯誤する力の低下につながるおそれがある。

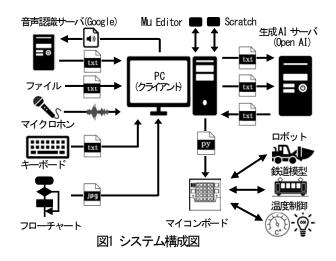
2. 研究目的と解決方法

生成 AI が出力したコードの実行が PC 上に留まっている状況を踏まえ、活用の幅を広げることを目的として、PC とマイコンボード間でコードを転送・実行できる独自のクラスを開発した.これにより、マイコンボード上で生成されたコードを実行できるようになり、ロボットや鉄道模型などの実物の動きを通して、コードと現実世界の動作との関係を直感的に理解できるようになった.

また、安易な AI 依存による思考力や試行錯誤する力の低下を防ぐために、学習者のスキルや発達段階に応じたコードやコメントを生成可能とする、独自の出力調整プロンプトを導入した.これにより、不明瞭で具体性に欠けるプロンプトではコードを生成しないよう制御でき、学習者が正確かつ具体的なアルゴリズムに基づいたプロンプトの作成を意識的に行うよう促すことができた.

3. システム構成

本システムは、生成 AI を活用したソフトウェア (Intelligence Software) と、マイコンボードなどのハードウェアで構成される。ユーザはテキスト入力、ファイル読み込み、音声入力、画像入力など、様々な方法でプロンプトを入力できる。PC は USB 経由でマイコンボードと接続され、生成 AI が出力した MicroPython コードを転送・実行しロボットや鉄道模型などの動作を制御できる。



4. プロンプト構成

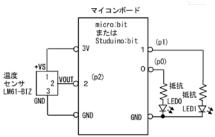
本システムのプロンプトは、マイコンボードの 入出力ポートやセンサ、モータ等の仕様に関する 情報を設定するハードウェアプロンプトと、学習 者の発達段階やスキルに応じて、生成 AI が出力 するコードを適切な難易度や内容に調整する出力 調整プロンプト. 学習者が生成 AI に対する指示 を設定するユーザ作成プロンプトから構成される.

5. 実験例

Intelligence Software に対応するマイコンボード は、現時点で(株)アーテックの Studuino:bit および ArtecLinks, イギリス BBC の micro:bit である. 赤 外線フォトリフレクタや DC モータを搭載したラ イントレースロボット⁽¹⁾のほか, それらにサーボ モータを追加した搬送ロボットや鉄道模型などを 用いて実験を行った結果、正しいコードが生成さ れ,正常に動作することが確認された.

紙面の都合上、これらの詳細な説明は割愛する が、ここでは以下の実験例を紹介する.

図2のように、マイコンボードに拡張コネクタ を接続し、そこに温度センサと緑色および赤色の LED を取り付けた. 図302に示すような, 温度 の値に応じて点灯する LED を切り替える動作を するユーザ作成プロンプトを入力すると、同図 3 のコードが生成され、正しく動作することを確認 した. なお, 同図1に示すハードウェアプロンプ トはチェックボックスを選択するだけで自動入力 される. また, 出力調整プロンプトはラジオボタ ンから選択するが,紙面の都合上説明は割愛する.



温度センサ・LED回路 図2

6. 出力調整プロンプトの違いによる出力変化

出力調整プロンプト (TYPE1~TYPE4) と,抽 象度の異なるユーザ作成プロンプト(USER1~ USER4) を組み合わせた実験を行い、生成 AI のコ ード出力の変化を検証した.

USER の番号が大きくなるほど、プロンプトに 含まれる情報が具体的になり,部品名や接続情報, 制御メソッドの記述までが含まれる.

一方,TYPE の番号が大きくなるほど出力条件 が厳格になり、部品や配線、制御方法に関する明 確な情報がなければコードは生成されない.

実験の結果,生成 AI に正しいコードを出力さ せるには、目的や使用する部品、接続方法、制御 手順などを具体的かつ明確にプロンプトに記述す ることが重要であることが分かった.曖昧な指示 では誤ったコードや実行不可能な処理が生成され る可能性があり、特に出力条件が厳しい設定では コードが生成されないこともある. そのため, 学 習者は自らのアルゴリズムや意図を正確にプロン プトとして記述し,表現する力を養う必要がある.

- . ハードウェアプロンプト Python のバージョンは 3.4 です **1**.

- 待ち時間は time.sleep(秒単位)を使用してください. "from sbblocks import *"で全ての機能を制御できます.
- LED Display のハードウェア仕様プロンプト "LED ディスプレイ"は, display オブジェクトで制御でき,次のメソッドを持ちます.
- き, 次のメソッドを持ちます。
 * scroll(string, delay=150, *, color): string(英数字)を水平方向にスクロールさせます。 delay 引数でスクロールさせる速さ(ms)を指定できます。
 (2) Terminal (拡張端子)のハードウェア仕様プロンプト・ "端子"は, p0~p16, p19, p20 オブジェクトで制御でき,全ての端子で使用できるメソッドは次の通りです。
 * write_digital(value): value 引数が 1 の場合は High に, 0 の場合は Low にデジタル信号を設定します。
 * read_englog(my=Foley) 端子の憲圧を読み取り、my 引

- read_analog(mv=False): 端子の電圧を読み取り, mv 引数が False の場合, 0 (0V) から 4096 (3.3V) までの 間の整数値を返します. mv=True の場合, mV で返し ます.

2. ユーザ作成プロンプト

[部品の説明]

- p0 に緑色の LED が接続されている.
- ・p1に赤色のLEDが接続されている。
 ・p2に温度センサが接続されている。
 [動きの説明]

温度センサの値 / 1023 - 60 温度 = 330 *

温度が30℃以上たらば赤色の LED が 0.5 秒間隔で 5 回点滅して終了し、そうでなければ緑色の LED が 1 秒間隔で 3回点滅して終了してください.温度は表示してください.

■3. 生成されたコード

<code>

import time

from sbblocks import * sensor_value = p2.read_analog() #温度センサの値 temperature = 330 * sensor_value / 1023 - 60 #温度

#温度表示

display.scroll("Temp: {:.1f}C".format(temperature), delay=150)

if temperature >= 30: #温度が 30℃以上か for i in range(5): #赤色の LED を 5 回点滅 p1.write_digital(1) # 赤色 LED ON time.sleep(0.5)pl.write_digital(0) # 赤色 LED OFF

time.sleep(0.5)

else:

#緑色の LED を 3 回点滅 for i in range(3): p0.write_digital(1) # 緑色 LED ON time.sleep(1)p0.write_digital(0) # 緑色 LED OFF time.sleep(1)

</code>

図3 プロンプトと生成された回答コード

7. おわりに

本システムには、フローチャート画像の入力や Python を Scratch に変換する機能, マイコンボー ドを使わない一般的なプログラミングにも使用で きる機能も実装しているが、紙面の都合上割愛す る. 今後は、多様な環境への適用や、プロンプ機 能の強化など,改良を進めていく予定である.

参考文献

(1)天良和男,川瀬賢二:生成AIを利用したプログ ラミング的思考を育成するためのマイコンボード 対応プログラミング支援システムの開発, 日本情 報科教育学会第24回研究会報告書, pp.13-18(2025).